

# LE SYSTÈME AXIOMATIQUE $S$ , LES ENTIERS ET LES FONCTIONS REPRÉSENTABLES\*

Luc Bélair

## Table des matières

1 Une image des entiers dans $S$	1
2 Modèles de $S$	2
3 Fonctions représentables	5

## 1 Une image des entiers dans $S$

On a déjà remarqué qu'on avait une *image* de chacun des entiers naturels  $0, 1, 2, \dots$  dans le système  $S$  grâce aux termes de la forme  $0''''''$ . Plus précisément, l'entier naturel  $n$  est représenté par le terme  $0''\dots'$  où  $'$  apparaît  $n$  fois. On note ce terme  $\bar{n}$  ( $\bar{0}$  n'est rien d'autre que  $0$ ). Dans le modèle naturel  $(\mathbb{N}, =, 0', +, \cdot)$  de  $S$ , chaque entier  $n$  coïncide avec l'interprétation  $\bar{n}^{\mathbb{N}}$ , de son image  $\bar{n}$  dans  $S$ . On a aussi remarqué que cette représentation était assez fidèle au sens où, par exemple,  $\bar{2} \cdot \bar{5} = \bar{10}$  est démontrable dans  $S$ . Les résultats suivants mettent bien en évidence ce phénomène.

### Proposition 3.5 <sup>1</sup>

- (a)  $\vdash_S t + \bar{1} = t'$  (en part.  $\vdash_S \bar{n} + \bar{1} = \bar{n}'$ )
- (b)  $\vdash_S t \cdot \bar{1} = t$
- (c)  $\vdash_S t + t = \bar{2} \cdot t$
- (f)  $\vdash_S t + s = \bar{1} \Rightarrow (t = 0 \wedge s = \bar{1}) \vee (t = \bar{1} \wedge s = 0)$
- (g)  $\vdash_S t \cdot s = \bar{1} \Rightarrow (t = \bar{1} \wedge s = \bar{1})$

---

\*Séminaire de logique, UQAM, le 17 novembre 2005.

<sup>1</sup>Le numéro des propositions renvoient au livre de Mendelson, *Introduction to mathematical logic* (3e édition).

**Proposition 3.6**

- (a) (i) Si  $m \neq n$ , alors  $\vdash_S \bar{m} \neq \bar{n}$ .  
(ii)  $\vdash_S \bar{m} + \bar{n} = \overline{m + n}$   
 $\vdash_S \bar{m} \cdot \bar{n} = \overline{mn}$

**Proposition 3.7**<sup>2</sup>

- (i)  $\vdash_S 0 \leq t$   
(j)  $\vdash_S 0 < t'$   
(n)  $\vdash_S 0 < \bar{1}$  ,  $\vdash_S \bar{1} < \bar{2}$  ,  $\vdash_S \bar{2} < \bar{3}$   
 $\vdash_S \bar{m} < \bar{n}$  , si  $m < n$ .

**Proposition 3.8**

- (a)  $\vdash_S x \leq \bar{k} \iff x = 0 \vee x = \bar{1} \vee \dots \vee x = \bar{k}$   
(a')  $\vdash_S \forall x(x \leq \bar{k} \Rightarrow \mathcal{A}(x))$  si et seulement si  $\vdash_S \mathcal{A}(0) \wedge \mathcal{A}(\bar{1}) \wedge \dots \wedge \mathcal{A}(\bar{k})$

**Proposition 3.10**<sup>3</sup>

- (b)  $\vdash_S \bar{1} \mid t$   
(c)  $\vdash_S t \mid 0$   
 $\vdash_S t \mid \bar{1} \Rightarrow t = \bar{1}$

## 2 Modèles de $S$

Le modèle naturel  $(\mathbb{N}, =, 0, ', +, \cdot)$  assure la cohérence de  $S$ . Que peut-on dire des autres modèles ?

Rappelons que dans le système axiomatique  $S$ , comme l'assure la proposition suivante, les prédicats  $x < y$  et  $x \leq y$  satisfont les propriétés axiomatiques de relation d'ordre total, où chaque élément a un successeur immédiat par rapport à l'ordre (à savoir  $x'$ , voir (\*) dans la proposition.).

**Proposition 3.7**

- (a)  $\vdash_S t \not< t$   
(b)  $\vdash_S t < s \Rightarrow (s < r \Rightarrow t < r)$

<sup>2</sup>Rappelons que  $x < y$  est une abréviation de  $\exists z(z \neq 0 \wedge z + x = y)$ , et coïncide bien avec la relation habituelle d'ordre strict dans le modèle naturel, et que  $x \leq y$  qui est une abréviation de  $(x < y \vee x = y)$ , et coïncide bien avec la relation habituelle d'ordre (au sens large) dans le modèle naturel.

<sup>3</sup>De même,  $x \mid y$  est une abréviation de la formule  $\exists z(x \cdot z = y)$ , et coïncide avec la relation habituelle de divisibilité ( $x$  divise  $y$ ) dans le modèle naturel.

- (c)  $\vdash_S t < s \Rightarrow s \not< t$
- (e)  $\vdash_S t \leq t$
- (f)  $\vdash_S t \leq s \Rightarrow (s \leq r \Rightarrow t \leq r)$
- (z)  $\vdash_S t \leq s \wedge s \leq t \Rightarrow s = t$
- (o)  $\vdash_S t = r \vee t < r \vee r < t$
- (p)  $\vdash_S t \leq r \vee r \leq t$
- (k)  $\vdash_S t < r \iff t' \leq r$
- (l)  $\vdash_S t \leq r \iff t < r'$
- (\*)  $\vdash_S t \leq r \wedge r \leq t' \Rightarrow r = t \vee r = t'$

De sorte que dans tout modèle  $M$  de  $S$ , la relation binaire  $<^M$ , obtenue de l'interprétation du prédicat  $x < y$  dans  $M$ , définit un ordre total où chaque élément  $a \in M$  a un successeur immédiat par rapport à l'ordre, à savoir  $a'^M$ .

Un simple argument de compacité, c'est-à-dire qui utilise le théorème de compacité de la logique du premier ordre, assure l'existence d'au moins un modèle différent du modèle naturel. Rappelons ce théorème.

**Théorème de compacité de la logique du premier ordre.** Soit  $K$  une théorie d'un langage<sup>4</sup> du premier ordre. Alors  $K$  possède au moins un modèle si et seulement si toute partie finie de  $K$  en possède au moins un.

On peut le voir comme conséquence directe du théorème de complétude de Gödel<sup>5</sup> : la cohérence de  $K$  est manifestement équivalente à la cohérence de chacune de ses parties finies, et par complétude la cohérence est équivalente à l'existence d'un modèle.

Revenons à  $S$  et ses modèles. Soit  $\mathcal{L}$  le langage de  $S$  et  $c$  un nouveau symbole de constante et posons  $\mathcal{L}_c = \mathcal{L} \cup \{c\}$ . Considérons la théorie suivante dans  $\mathcal{L}_c$

$$S_c = S \cup \{c \neq \bar{n} : n \in \mathbb{N}\}$$

Toute partie finie de  $S_c$  est de la forme

$$S_0 \cup \{c \neq \bar{n}_1, \dots, c \neq \bar{n}_k\}$$

où  $S_0$  est une partie finie de  $S$  et  $k$  un certain entier. Mais alors  $(\mathbb{N}, =, 0, ', +, \cdot)$  fournit un modèle de cette partie finie en interprétant  $c$  par un nombre naturel assez grand. Par le théorème de compacité de la logique du

<sup>4</sup>Rappelons qu'on travaille avec des langages de cardinalité dénombrable.

<sup>5</sup>Cf. les notes du premier exposé de Neil Kennedy, Cor. 2.9.

premier ordre, la théorie  $S \cup \{c \neq \bar{n} : n \in \mathbb{N}\}$  possède un modèle, disons  $M$ . Alors les conditions  $c^M \neq \bar{n}^M$  assurent que  $M$  ne peut être le modèle naturel, ni même une copie de celui-ci.

Par ailleurs, les propriétés formelles de l'ordre  $<$  dans la théorie  $S$ , vues dans les propositions précédentes, assurent que le **modèle nonstandard**  $M$  est un ensemble totalement ordonné par  $<^M$  tel que tout élément  $x \in M$  a un successeur immédiat pour l'ordre  $<^M$  qui n'est autre que  $x'^M$ , et que l'image des entiers dans  $M$ , les  $\bar{n}^M$ , en forment un segment initial.

Il s'ensuit qu'on doit avoir  $\bar{n}^M < c^M$ , pour tout  $n \in \mathbb{N}$ , par la Prop. 3.8 (a) et la propriété clé de  $c^M$ . Ainsi  $c^M$  est en quelque sorte **infini** par rapport à l'image des entiers que nous avons dans  $M$ .

Notons aussi que  $0^M < c^M$ , de sorte que  $c^M$  a un prédécesseur qu'on peut noter  $c^M - \bar{1}^M$ , par la Prop. 3.5(a). Or  $c^M - \bar{1}^M$  doit aussi être *infini* : si  $c^M - \bar{1}^M = \bar{n}^M$ , alors  $(c^M - \bar{1}^M)'^M = c^M = \overline{n+1}^M$ , ce qui ne peut être le cas. De même  $c^M - \bar{1}^M$  a un prédécesseur, et ainsi de suite.

$$\bullet \quad \bullet \quad \bullet \quad \bullet \quad \dots \quad \dots \quad \bullet \quad \bullet \quad \bullet \quad \dots$$

$$\bar{0}^M \quad \bar{1}^M \quad \bar{2}^M \quad \bar{3}^M \quad \dots \quad \dots \quad c^M - \bar{1} \quad c^M \quad c^M + \bar{1} = c'^M$$

En particulier, **il n'y a pas de plus petit élément infini dans  $M$** . Plus précisément, si on pose

$$\mathcal{J} = \{a \in M : \bar{n}^M <^M a, \text{ pour tout } n \in \mathbb{N}\}$$

alors  $\mathcal{J}$  n'a pas de plus petit élément pour l'ordre  $<^M$ .

Or rappelons que c'est une propriété fondamentale<sup>6</sup> du modèle naturel  $\mathbb{N}$  que toute partie non vide de  $\mathbb{N}$  possède un plus petit élément. En plus, cette propriété persiste dans le système axiomatique  $S$ , *mais (que) pour les prédicats du premier ordre*, à savoir on a (cf. Mendelson)

**Proposition 3.9**

(b) Pour toute formule  $\mathcal{A}(x)$ , on a  $\vdash_S \exists x \mathcal{A}(x) \Rightarrow \exists y (\mathcal{A}(y) \wedge \forall z (\mathcal{A}(z) \Rightarrow z \leq y))$ .

On en conclut qu'*il ne peut pas* y avoir de formule  $\mathcal{A}(x)$  dans le langage de  $S$  dont  $\mathcal{J}$  soit l'ensemble solution, c.-à-d. tel que  $\mathcal{J} = \{a \in M : M \models \mathcal{A}(a)\}$ .

<sup>6</sup>C'est une forme du principe d'induction.

### 3 Fonctions représentables

Rappelons qu'une **relation d'entiers d'arité  $n$**  est une partie du produit cartésien  $\mathbb{N}^n = \mathbb{N} \times \dots \times \mathbb{N}$ , c'est-à-dire que c'est un ensemble de  $n$ -uplets  $(k_1, \dots, k_n)$  de nombres naturels  $k_i \in \mathbb{N}$ . On utilise la notation  $R(k_1, \dots, k_n)$  pour désigner le fait que  $(k_1, \dots, k_n)$  *satisfait* la relation  $R$ , ou encore *appartient* à la relation  $R$ .

Une **fonction d'entiers d'arité  $n$**  est une fonction de  $\mathbb{N}^n$  dans  $\mathbb{N}$ , c'est-à-dire qui associe à chaque  $n$ -uplets de  $\mathbb{N}^n$  une valeur dans  $\mathbb{N}$ . Ainsi, l'addition est une fonction d'entiers d'arité 2. <sup>7</sup>

**Définition.** Soit  $K$  une théorie dans le même langage que  $S$ , et  $R$  une relation d'entiers d'arité  $n$ . On dit que  $R$  est *représentable dans  $K$* , si il existe au moins une formule  $\mathcal{A}(x_1, \dots, x_n)$  ayant  $n$  variables libres telle que pour tous entiers  $k_1, \dots, k_n \in \mathbb{N}$  on ait

- (1) Si  $R(k_1, \dots, k_n)$  est vrai, alors  $\vdash_K \mathcal{A}(\bar{k}_1, \dots, \bar{k}_n)$ .
- (2) Si  $R(k_1, \dots, k_n)$  est faux, alors  $\vdash_K \neg \mathcal{A}(\bar{k}_1, \dots, \bar{k}_n)$ .

**Exemple.**

- (a) Soit  $K = S$ , la relation d'égalité est représentable par la formule  $\mathcal{A}(x_1, x_2) : x_1 = x_2$ . Pour tous entiers  $k_1, k_2$ , si  $k_1 = k_2$ , alors  $\bar{k}_1, \bar{k}_2$  sont le même terme et on a  $\vdash_S \bar{k}_1 = \bar{k}_2$ . Par ailleurs, si  $k_1 \neq k_2$ , alors par la Prop. 3.6 on a  $\vdash_S \bar{k}_1 \neq \bar{k}_2$ .
- (b) Soit  $K = S$ , la relation d'ordre strict est représentable par la formule  $\mathcal{A}(x_1, x_2) : \exists x_3 (x_3 \neq 0 \wedge x_3 + x_1 = x_2)$ , par la Prop. 3.7.
- (c) Soit  $K = S$ , le graphe de l'addition est représentable par la formule  $\mathcal{A}(x_1, x_2, x_3) : x_1 + x_2 = x_3$ , par la Prop. 3.6.
- (d) Soient  $R_1, R_2$  de même arité et représentables dans  $K$ , disons  $R_i$  représentable par  $\mathcal{A}_i(x_1, \dots, x_n)$ . Alors  $R_1 \cap R_2$  est aussi représentable dans  $K$ , par la formule  $\mathcal{A}_1(x_1, \dots, x_n) \wedge \mathcal{A}_2(x_1, \dots, x_n)$ .

**Définition.** Soit  $K$  une théorie *avec égalité* <sup>8</sup> dans le même langage que  $S$ , et  $f$  une relation d'entiers d'arité  $n$ . On dit que  $f$  est *représentable dans  $K$* , si il existe au moins une formule  $\mathcal{A}(x_1, \dots, x_n, x_{n+1})$  ayant  $n + 1$  variables libres telle que pour tous entiers  $k_1, \dots, k_n, m \in \mathbb{N}$  on ait

<sup>7</sup>On ne considère donc que les fonctions qui sont définies pour tous les uplets. Ce qui fait en sorte que, stricto sensu, la soustraction n'est pas une fonction d'entiers.

<sup>8</sup>Au sens technique du livre de Mendelson : on a  $\vdash_K \forall x_1 (x_1 = x_1)$ , et pour chaque formule  $\mathcal{A}(x)$  on a  $\vdash_K (x = y) \Rightarrow (\mathcal{A}(x) \Leftrightarrow \mathcal{A}(y))$ , où  $y$  est libre pour  $x$  dans  $\mathcal{A}(x)$  (cf les notes du premier exposé de Neil Kennedy). La théorie  $S$  elle-même est une telle théorie.

- (1) Si  $f(k_1, \dots, k_n) = m$  est vrai, alors  $\vdash_K \mathcal{A}(\bar{k}_1, \dots, \bar{k}_n, \bar{m})$ .
- (2)  $\vdash_K \exists! x_{n+1} \mathcal{A}(\bar{k}_1, \dots, \bar{k}_n, \bar{m})$ .<sup>9</sup>

Notons qu'une fonction d'entiers  $f$  est représentable dans  $S$  si et seulement si il existe une formule  $\mathcal{A}(x_1, \dots, x_{n+1})$  telle que pour tous entiers  $k_1, \dots, k_n, m \in \mathbb{N}$  on ait que si  $f(k_1, \dots, k_n) = m$  est vrai, alors  $\vdash_K (\mathcal{A}(\bar{k}_1, \dots, \bar{k}_n, x_{n+1}) \iff x_{n+1} = \bar{m})$ . Ou encore si et seulement si le graphe<sup>10</sup> de  $f$  est une relation représentable dans  $S$ .

**Exemple.**

- (a) La fonction constante nulle  $Z(k) = 0$  est représentable par la formule  $\mathcal{A}(x_1, x_2) : x_1 = x_1 \wedge x_2 = 0$ . Pour tous entiers  $k_1, m$ , si  $Z(k_1) = m$ , alors  $m$  est 0 et on a  $\vdash_K \bar{k}_1 = \bar{k}_1 \wedge \bar{0} = 0$ . Par ailleurs, on vérifie que  $\vdash_K \exists! x_{n+1} (\bar{k}_1 = \bar{k}_1 \wedge x_{n+1} = 0)$ .
- (b) La fonction successeur  $P(k) = k + 1$  est représentable par la formule  $\mathcal{A}(x_1, x_2) : x_2 = (x_1)'$ . Si  $P(k_1) = k_2$ , alors  $k_2$  est  $k_1 + 1$  et  $\bar{k}_2$  est le même terme que  $\bar{k}_1'$  de sorte que  $\vdash_K \bar{k}_2 = (\bar{k}_1)'$ . On vérifie que  $\vdash_K \exists! x_2 (x_2 = (\bar{k}_1)')$ .
- (c) La fonction de projection  $U_j^n(x_1, \dots, x_n) = x_j$  représentable par la formule  $\mathcal{A}(x_1, \dots, x_n) : x_1 = x_2 \wedge \dots \wedge x_n = x_n \wedge x_{n+1} = x_j$ .
- (d) Soient  $g, h$  deux fonctions d'arité 1 et représentables dans  $K$ , disons  $g$  représentable par  $\mathcal{A}(x_1, x_2)$  et  $h$  par  $\mathcal{B}(x_1, x_2)$ . Alors la fonction composée  $f(x) = h(g(x))$  est aussi représentable dans  $K$ , par la formule  $\mathcal{C}(x_1, x_2) : \exists y (\mathcal{A}(x_1, y) \wedge \mathcal{B}_2(y, x_2))$ .
- (e) L'addition est représentable dans  $S$  par la formule  $\mathcal{A}(x_1, x_2, x_3) : x_1 + x_2 = x_3$ , par la Prop. 3.6.
- (f) La multiplication est représentable dans  $S$  par la formule  $\mathcal{A}(x_1, x_2, x_3) : x_1 \cdot x_2 = x_3$ , par la Prop. 3.6.

On montrera éventuellement que la fonction d'exponentiation  $\exp(m, n) = m^n$  est représentable. Notons que cette fonction peut se définir par une récursion simple à l'aide de la multiplication :  $\exp(m, 0) = 1$ ,  $\exp(m, n+1) = \exp(m, n) \cdot m$ . On montrera aussi que la fonction suivante<sup>11</sup> définie par une double récursion est aussi représentable :

<sup>9</sup> $\exists! x \mathcal{B}(x)$  est une abréviation de  $\exists x (\mathcal{B}(x) \wedge \forall y (\mathcal{B}(y) \Rightarrow y = x))$ , c.-à-d. *il existe un unique  $x$  tel que  $\mathcal{B}(x)$* . La notation de Mendelson est  $\exists_1 x$ .

<sup>10</sup>C.-à-d. la relation  $\{(k_1, \dots, k_n, k_{n+1}) \in \mathbb{N}^{n+1} : f(k_1, \dots, k_n) = k_{n+1}\}$ .

<sup>11</sup>Une variante de la fonction d'Ackermann.

- (i)  $\alpha(0, m) = 2^m$
- (ii)  $\alpha(n, 0) = 1$
- (iii)  $\alpha(n + 1, m + 1) = \alpha(n, \alpha(n + 1, m))$

On peut noter que  $\alpha(1, m) = \alpha(0, \alpha(1, m - 1)) = 2^{\alpha(1, m - 1)}$ , de sorte que  $\alpha(1, 1) = 2, \alpha(1, 2) = 2^2, \alpha(1, 3) = 2^{2^2}$  etc.

**Remarque** Soit  $Pr$  les axiomes de l'arithmétique de Presburger et  $\mathcal{L}_{Pr}$  son langage (le même que  $S$  mais sans la multiplication). On peut considérer la notion de fonction représentable par rapport à l'arithmétique de Presburger, c.-à-d. en remplaçant  $S$  par  $Pr$ . On peut montrer, à partir du théorème d'élimination des quantificateurs de Presburger<sup>12</sup>, que la multiplication n'est pas représentable dans  $Pr$ , c'est-à-dire qu'il n'y a aucune formule  $\mathcal{A}(x_1, x_2, x_3)$  de  $\mathcal{L}_{Pr}$  telle que pour tous  $k_1, k_2, k_3 \in \mathbb{N}$  on ait

- (1) si  $k_1 + k_2 = k_3$ , alors  $\vdash_{Pr} \mathcal{A}(\bar{k}_1, \bar{k}_2, \bar{k}_3)$
- (2)  $\vdash_{Pr} \exists! x_3 \mathcal{A}(\bar{k}_1, \bar{k}_2, x_3)$

Notons que la multiplication  $m \cdot n$  peut être définie par une récursion simple à l'aide de l'addition :  $m \cdot 0 = 0, m \cdot (n + 1) = (m \cdot n) + m$ .

---

<sup>12</sup>Voir mon exposé précédent.