

Séance de travaux pratiques VI

Le jeudi 28 octobre 2021

1. On considère les points $A = [5 : 1 : 4]$, $B = [4 : 3 : 8]$ et $C = [4 : 5 : 0]$ de \mathbb{RP}^2 .
 - (a) Montrer que ces points ne sont pas colinéaires.
 - (b) Déterminer si les droites projectives

$$\begin{aligned} L_A &:= \{[x : y : z] \in \mathbb{RP}^2 \mid 5x + y + 4z = 0\}, \\ L_B &:= \{[x : y : z] \in \mathbb{RP}^2 \mid 4x + 3y + 8z = 0\}, \\ L_C &:= \{[x : y : z] \in \mathbb{RP}^2 \mid 4x + 5y = 0\} \end{aligned}$$

sont concourantes.

2. Soit $t(\vec{r}) = \mathbf{A}(\vec{r}) + \vec{b}$ une transformation affine, où $A : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ est une application linéaire inversible et $\vec{b} \in \mathbb{R}^2$. Soit $\mathbb{RP}^1 \subset \mathbb{RP}^2$ l'horizon du plan affine $\Pi_{z=1}$ et considérons l'application

$$\begin{aligned} \psi : \mathbb{R}^2 &\rightarrow \Pi_{z=1} \\ (x, y) &\mapsto (x, y, 1) \end{aligned}$$

du #3 du Devoir II, ainsi que l'inclusion $\iota : \Pi_{z=1} \rightarrow \mathbb{RP}^2$ de l'équation (3.1) des notes de cours. En s'inspirant du #3 du Devoir II, montrer qu'il existe une transformation projective $T : \mathbb{RP}^2 \rightarrow \mathbb{RP}^2$ préservant la décomposition $\mathbb{RP}^2 = \iota(\Pi_{z=1}) \sqcup \mathbb{RP}^1$ et telle que

$$t(\vec{r}) = \psi^{-1} \circ \iota^{-1} \circ T \circ \iota \circ \psi(\vec{r}).$$

On dit que T est le prolongement projectif de la transformation affine t .

3. Soit $\mathcal{C} = \{(x, y, z) \in \Pi_{z=1} \mid Ax^2 + Bxy + Cy^2 + Fx + Gy + H = 0\}$ une conique propre dans le plan $\Pi_{z=1} = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \mid z = 1\}$.
 - (a) Montrer que

$$\iota(\mathcal{C}) = \{[x : y : z] \in \mathbb{RP}^2 \mid Ax^2 + Bxy + Cy^2 + Fxz + Gyz + Hz^2 = 0, z \neq 0\}.$$

En laissant tomber la contrainte que $z \neq 0$, ce qui correspond à possiblement ajouter des points à l'infini, on obtient la **projectivisation** $\bar{\mathcal{C}}$ de \mathcal{C} dans \mathbb{RP}^2 :

$$\bar{\mathcal{C}} := \{[x : y : z] \in \mathbb{RP}^2 \mid Ax^2 + Bxy + Cy^2 + Fxz + Gyz + Hz^2 = 0\}.$$

- (b) Montrer que l'intersection de $\bar{\mathcal{C}}$ avec l'Horizon \mathbb{RP}^1 de $\Pi_{z=1}$ est donnée par

$$\bar{\mathcal{C}} \cap \mathbb{RP}^1 = \{[x : y : 0] \in \mathbb{RP}^2 \mid Ax^2 + Bxy + Cy^2 = 0\}.$$

- (c) En utilisant la classification affine des coniques, montrer que $\bar{\mathcal{C}} \cap \mathbb{RP}^1$ est l'ensemble vide si \mathcal{C} est une ellipse, contient un seul point si \mathcal{C} est une parabole et contient exactement deux points si \mathcal{C} est une hyperbole.
- (d) Montrer que $\bar{\mathcal{C}} = \{[\vec{u}] \in \mathbb{RP}^2 \mid \langle \vec{u}, M\vec{u} \rangle = 0\}$ où $M : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ est l'application linéaire correspondant à la matrice symétrique

$$\mathbb{M} = \begin{pmatrix} A & \frac{1}{2}B & \frac{1}{2}F \\ \frac{1}{2}B & C & \frac{1}{2}G \\ \frac{1}{2}F & \frac{1}{2}G & H \end{pmatrix}.$$

- (e) Comme \mathbb{M} est symétrique, on sait que \mathbb{M} est diagonalisable et que \mathbb{R}^3 possède une base orthonormale $\{\vec{u}_1, \vec{u}_2, \vec{u}_3\}$ de vecteur propres de \mathbb{M} avec $\mathbb{M}\vec{u}_i = \lambda_i\vec{u}_i$. Soit $A : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ l'application orthogonale qui envoie la base $\{\vec{u}_1, \vec{u}_2, \vec{u}_3\}$ sur la base canonique $\{\vec{i}, \vec{j}, \vec{k}\}$. Montrer que la transformation projective t_A associée à A envoie $\bar{\mathcal{C}}$ sur

$$\bar{\mathcal{C}}_\lambda = \{[x : y : z] \in \mathbb{RP}^2 \mid \lambda_1x^2 + \lambda_2y^2 + \lambda_3z^2 = 0\}.$$

- (f) Montrer que les constantes λ_1, λ_2 et λ_3 sont toutes différentes de zéro et qu'elles n'ont pas toutes le même signe. En déduire que l'ensemble \mathcal{D} des solutions de l'équation $\lambda_1x^2 + \lambda_2y^2 + \lambda_3z^2 = 0$ dans \mathbb{R}^3 est un cône (à base elliptique). *Indice : Procéder par contradiction en supposant que l'une des valeurs propres est nulle et puis en supposant que les trois valeurs propres ont le même signe.*
- (g) Vérifier que l'inverse A^{-1} de l'application linéaire A envoie le cône \mathcal{D} isométriquement sur un cône $A^{-1}(\mathcal{D})$ tel que $\mathcal{C} = \Pi_{z=1} \cap A^{-1}(\mathcal{D})$, de sorte que la conique \mathcal{C} est bien donnée par l'intersection d'un plan et d'un cône (à base elliptique) dans \mathbb{R}^3 .
- (h) Montrer que $\bar{\mathcal{C}}$ est projectivement équivalente à la conique projective canonique

$$\bar{\mathcal{C}}_{\text{can}} = \{[x : y : z] \in \mathbb{RP}^2 \mid x^2 + y^2 = z^2\}.$$

- (i) Cela montre qu'en géométrie projective, toutes les coniques propres sont équivalentes. En pensant en termes de sections de cônes, expliquer comment un changement de perspective permet de passer d'une ellipse à une parabole ou une hyperbole.

Problèmes supplémentaires : [1, §4.1] : #1, #2, #3.

Références

- [1] D.A. Brannan M.F. Esplen et J.J. Gray. *Geometry*. Cambridge, 2012.